



Camera di Commercio Industria Artigianato e Agricoltura di TRENTO

Registro Imprese - Archivio ufficiale della CCIAA

In questa pagina e nei riquadri riassuntivi posti all'inizio di ciascun paragrafo, viene esposto un estratto delle informazioni presenti in visura che non può essere considerato esaustivo, ma che ha puramente uno scopo di sintesi

VISURA ORDINARIA SOCIETA' DI CAPITALE

POLYTEC INTRALOGISTICS SRL



MQK1PS

Il QR Code consente di verificare la corrispondenza tra questo documento e quello archiviato al momento dell'estrazione. Per la verifica utilizzare l'App RI QR Code o visitare il sito ufficiale del Registro Imprese.

DATI ANAGRAFICI

Indirizzo Sede legale	ROVERETO (TN) PIAZZA MANIFATTURA 1 CAP 38068
Domicilio digitale/PEC	dolomitirobotics@pec.it
Indirizzo Internet	http://www.dolomitirobotics.it
Numero REA	TN - 231903
Codice fiscale e n.iscr. al Registro Imprese	02537130227
Partita IVA	02537130227
Forma giuridica	societa' a responsabilita' limitata
Data atto di costituzione	05/02/2019
Data iscrizione	12/03/2019
Data ultimo protocollo	15/03/2023

L'impresa è rappresentata da più persone

ATTIVITA'

Stato attività	attiva
Data inizio attività	12/03/2019
Attività prevalente	lo sviluppo e la produzione di prodotti e servizi innovativi ad alto valore tecnologico, ed in particolare l'attività di sviluppo e commercializzazione di robot dotati di tecniche di percezione dell'ambiente e algoritmi di ...
Codice ATECO	28.99.2
Codice NACE	28.99
Attività import export	-
Contratto di rete	-
Albi ruoli e licenze	-
Albi e registri ambientali	-

L'IMPRESA IN CIFRE

Capitale sociale	250.000,00
Addetti al 31/12/2022	4
Soci e titolari di diritti su azioni e quote	6
Amministratori	4
Titolari di cariche	0
Sindaci, organi di controllo	0
Unità locali	0
Pratiche inviate negli ultimi 12 mesi	8
Trasferimenti di quote	0
Trasferimenti di sede	0
Partecipazioni ⁽¹⁾	-

CERTIFICAZIONE D'IMPRESA

Attestazioni SOA	-
Certificazioni di QUALITA'	-

DOCUMENTI CONSULTABILI

Bilanci	2021 - 2020 - 2019
Fascicolo	sì
Statuto	sì
Altri atti	10



CAMERA
DI COMMERCIO
INDUSTRIA
ARTIGIANATO
E AGRICOLTURA
DI TRENTO

Pronti all'impresa

Camera di Commercio Industria Artigianato e Agricoltura di TRENTO

Registro Imprese - Archivio ufficiale della CCIAA

(1) Indica se l'impresa detiene partecipazioni in altre società, desunte da elenchi soci o trasferimenti di quote

Indice

1 Sede	3
2 Informazioni da statuto/atto costitutivo	3
3 Capitale e strumenti finanziari	7
4 Soci e titolari di diritti su azioni e quote	7
5 Amministratori	9
6 Attività, albi ruoli e licenze	11
7 Aggiornamento impresa	12

1 Sede

Indirizzo Sede legale	ROVERETO (TN) PIAZZA MANIFATTURA 1 CAP 38068
Domicilio digitale/PEC	dolomitirobotics@pec.it
Internet	http://www.dolomitirobotics.it
Partita IVA	02537130227
Numero repertorio economico amministrativo (REA)	TN - 231903

2 Informazioni da statuto/atto costitutivo

Registro Imprese	Codice fiscale e numero di iscrizione: 02537130227 Data di iscrizione: 12/03/2019 Sezioni: Iscritta nella sezione ORDINARIA, Iscritta nell'apposita sezione speciale in qualita' di START-UP INNOVATIVA
Estremi di costituzione	Data atto di costituzione: 05/02/2019
Sistema di amministrazione	piu' amministratori (in carica)
Oggetto sociale	LA SOCIETA' HA PER OGGETTO L'ESERCIZIO IN ITALIA E ALL'ESTERO DELLE ATTIVITA' DI SVILUPPO, PRODUZIONE E COMMERCIALIZZAZIONE DI PRODOTTI O SERVIZI INNOVATIVI AD ALTO VALORE TECNOLOGICO, ED IN PARTICOLARE L'ATTIVITA' DI SVILUPPO E ...
Altri riferimenti statutari	Gruppi societari, dichiarazione start up

Estremi di costituzione

iscrizione Registro Imprese

Codice fiscale e numero d'iscrizione: 02537130227
del Registro delle Imprese di TRENTO
Data iscrizione: 12/03/2019

sezioni

Iscritta nella sezione ORDINARIA il 12/03/2019
Iscritta nell'apposita sezione speciale in qualita' di START-UP INNOVATIVA il 12/03/2019

informazioni costitutive

Denominazione: POLYTEC INTRALOGISTICS SRL

Data atto di costituzione: 05/02/2019

Sistema di amministrazione e controllo

durata della società

Data termine: 31/12/2050

scadenza esercizi

Scadenza primo esercizio: 31/12/2019

Scadenza esercizi successivi: 31/12

Giorni di proroga dei termini di approvazione del bilancio: 60

sistema di amministrazione e controllo contabile

Sistema di amministrazione adottato: amministrazione pluripersonale individuale disgiuntiva e amministrazione pluripersonale individuale congiuntiva

organi amministrativi

piu' amministratori (in carica)

Oggetto sociale

LA SOCIETA' HA PER OGGETTO L'ESERCIZIO IN ITALIA E ALL'ESTERO DELLE ATTIVITA' DI SVILUPPO, PRODUZIONE E COMMERCIALIZZAZIONE DI PRODOTTI O SERVIZI INNOVATIVI AD ALTO VALORE TECNOLOGICO, ED IN PARTICOLARE L'ATTIVITA' DI SVILUPPO E COMMERCIALIZZAZIONE DI ROBOT DOTATI DI TECNICHE DI PERCEZIONE DELL'AMBIENTE E ALGORITMI DI INTELLIGENZA ARTIFICIALE PER LA PIANIFICAZIONE E LA GUIDA AUTONOMA.

LA SOCIETA' HA ALTRESI' PER OGGETTO:

- IL NOLEGGIO E LA VENDITA DI ATTREZZATURA INFORMATICA E TECNOLOGICA;
- LO SVILUPPO DI SOFTWARE E HARDWARE;
- LA CONSULENZA NELL'AMBITO DELLA INFORMATION & COMMUNICATION TECHNOLOGY.

LA SOCIETA' POTRA', ALTRESI', COMPIERE TUTTE QUELLE ATTIVITA' ANALOGHE, AFFINI O CONNESSE ALLE PRECEDENTI NONCHE' OPERAZIONI MOBILIARI, IMMOBILIARI, COMMERCIALI, ASSUMERE MUTUI, FINANZIAMENTI E PRESTITI, RILASCIARE GARANZIE REALI O PERSONALI ANCHE A FAVORE DEI SOCI O DI TERZI, PURCHE' UTILI O NECESSARIE PER IL CONSEGUIMENTO DELL'OGGETTO SOCIALE E NON NEI CONFRONTI DEL PUBBLICO.

SALVI I LIMITI DI LEGGE, POTRA' ASSUMERE O CEDERE PARTECIPAZIONI IN IMPRESE, ENTI O SOCIETA', AVENTI SCOPO ANALOGO O AFFINE AL PROPRIO AL SOLO FINE DEL CONSEGUIMENTO DELL'OGGETTO SOCIALE E PURCHE' NON IN VIA PREVALENTE E NON NEI CONFRONTI DEL PUBBLICO, NONCHE' COSTITUIRE O PARTECIPARE ALLA COSTITUZIONE DI ASSOCIAZIONI TEMPORANEE D'IMPRESA.

LA SOCIETA' NON POTRA' COMUNQUE ESERCITARE ATTIVITA' RISERVATE A PROFESSIONISTI PER IL CUI ESERCIZIO E' PRESCRITTA L'ISCRIZIONE IN APPOSITI ALBI O REGISTRI.

Poteri

poteri associati alla carica di Piu' Amministratori

LA SOCIETA' E' AMMINISTRATA, FINO A REVOCA O DIMISSIONI, DA 4 CO-AMMINISTRATORI NOMINATI NELLE PERSONE DEI SIGNORI

FESTI LUCA

ZENATTI FABIANO

BEVILAQUA PAOLO

DIVAN STEFANO

CON I POTERI DESCRITTI NELL'INTERCALARE P ALLA CARICA "AMMINISTRATORE".

L'ORGANO AMMINISTRATIVO HA TUTTI I POTERI PER L'AMMINISTRAZIONE DELLA SOCIETA'.

IN SEDE DI NOMINA POSSONO, TUTTAVIA, ESSERE INDICATI LIMITI AI POTERI DEGLI AMMINISTRATORI.

IN CASO DI NOMINA DI PIU' AMMINISTRATORI, LA RAPPRESENTANZA DELLA SOCIETA' SPETTA AGLI STESSI CONGIUNTAMENTE O DISGIUNTAMENTE, ALLO STESSO MODO IN CUI SONO ATTRIBUITI I POTERI DI AMMINISTRAZIONE.

ripartizione degli utili e delle perdite tra i soci

ART. 24 DELLO STATUTO SOCIALE

Altri riferimenti statutari

clausole di recesso

Informazione presente nello statuto/atto costitutivo

clausole di esclusione

Informazione presente nello statuto/atto costitutivo

clausole di gradimento

Informazione presente nello statuto/atto costitutivo

clausole di prelazione

Informazione presente nello statuto/atto costitutivo

gruppi societari

SOCIETA' SOTTOPOSTA AD ALTRUI ATTIVITA' DI DIREZIONE E COORDINAMENTO DA PARTE DI
BM GROUP HOLDING SPA

start-up iscrizione alla sezione speciale

SI RICHIEDE L'ISCRIZIONE ALLA SEZIONE SPECIALE

start-up attivita' e spese in ricerca e sviluppo

DOLOMITI ROBOTICS SI PONE DEGLI OBIETTIVI TECNOLOGICI NELL'OTTICA DI RENDERE LA
ROBOTICA UN SERVIZIO ALL'ESSERE UMANO.

SI OCCUPA DI SVILUPPARE TECNOLOGIE CHE RENDANO I ROBOT CAPACI DI RICONOSCERE
L'AMBIENTE CHE LI CIRCONDA, DI VALUTARLO ED INTERPRETARLO SOTTO MOLTEPLICI
ASPETTI, CONSENTENDO LA NAVIGAZIONE AUTONOMA IN SICUREZZA ANCHE IN PRESENZA DI
OSTACOLI IMPROVVISI COME IMPEDIMENTI FISICI, OGGETTI, PERSONE ED ANIMALI IN
MOVIMENTO.

PROGETTA SOFISTICATI ALGORITMI PER LA MOVIMENTAZIONE DI ROBOT MOBILI E
ALGORITMI BASATI SU INNOVATIVE TECNICHE DI PIANIFICAZIONE IN TEMPO REALE CHE
CONSENTONO, SULLA BASE DELLE VALUTAZIONI DELL'AMBIENTE, DI EVITARE CRITICITA'
SUL PERCORSO E DI RAGGIUNGERE OBIETTIVI PREFISSATI RISPETTANDO VINCOLI E
TEMPISTICHE SPECIFICATI NEL MASSIMO RISPETTO DEI PRIORITARI REQUISITI DI
SICUREZZA.

STUDIA E IMPLEMENTA, INOLTRE, AVANZATE SOLUZIONI PER LA HUMAN ROBOT INTERACTION
NELL'OTTICA DI SVILUPPARE IL CONCETTO DELLA ROBOTICA COOPERATIVA, ELEMENTO
FONDANTE DEL CONCETTO DI INDUSTRIA 5.0.

PROPONE UNA PIATTAFORMA HARDWARE COMPOSTA DA SENSORI E BOARD DI COMPUTING IN
GRADO DI ESEGUIRE A BORDO I SOFISTICATI ALGORITMI DI PROPRIA PROGETTAZIONE AL
FINE DI TRASFORMARE VEICOLI A GUIDA AUTOMATICA IN IGV INTELLIGENT GUIDED CHE
NON PRESENTANO LE PROBLEMATICHE DI INTEGRAZIONE E VERSATILITA' TIPICHE DELLE
SOLUZIONI ATTUALMENTE ESISTENTI.

SONO STATE SOSTENUTE SPESE IN RICERCA E SVILUPPO IN MISURA SUPERIORE AL 15% DEL
VALORE DELLA PRODUZIONE COMPLESSIVO PARI AD EURO 133.395 PER L'ESERCIZIO 2021.

start-up elenco societa' partecipate

NESSUNA

start-up titoli ed esperienze professionali soci e personale lavorante

FABIANO ZENATTI HA CONSEGUITO LA LAUREA DI PRIMO LIVELLO IN INFORMATICA PRESSO
L'UNIVERSITA' DEGLI STUDI DI TRENTO IN CUI HA LAVORATO PER DIVERSI ANNI COME
TECNICO E COLLABORATORE DI RICERCA NEL LABORATORIO DI EMBEDDED ELECTRONICS AND
COMPUTING SYSTEM. HA VASTA ESPERIENZA IN QUALITA' DI SVILUPPATORE SOFTWARE FULL
STACK CON COMPETENZE NELLA PROGETTAZIONE, SVILUPPO ED INTEGRAZIONE DI
ARCHITETTURE SOFTWARE ETEROGENEE E COMPLESSE, NELLO SVILUPPO DI COMPONENTI PER
SISTEMI OPERATIVI REAL TIME, NELLO SVILUPPO DI DEVICE DRIVERS E NELL'IMAGE
PROCESSING. HA OTTIMA CONOSCENZA DEI LINGUAGGI C, C++, PYTHON, JAVA, PHP, HTML5,
JAVASCRIPT E DEGLI STRUMENTI E TECNICHE DI DESIGN. HA ESPERIENZA NELLA
PROGETTAZIONE E REALIZZAZIONE DI CIRCUITI ELETTRONICI A MICROCONTROLORE, NELLO
SVILUPPO DEL RELATIVO SOFTWARE PER PIATTAFORME EMBEDDED (MICROCHIP ATMEL STM) E
NELL'INTEGRAZIONE DI SENSORI. E' STATO RESPONSABILE DELLO SVILUPPO E
DELL'INTEGRAZIONE HARDWARE E SOFTWARE DI PIATTAFORME ROBOTICHE PER I PROGETTI
EUROPEI ACANTO E AWARD. HA COMPETENZE RELAZIONALI, COMUNICATIVE E DI TEAM
LEADING DERIVANTI DA PRECEDENTI ESPERIENZE PROFESSIONALI DI LAVORO AUTONOMO E DI
DIREZIONE TECNICO AMMINISTRATIVA IN SOCIETA'. HA DIMOSTRATO INOLTRE GRANDI
CAPACITA' NELLA COSTRUZIONE DI TEAM DI RICERCA E SVILUPPO E NEL PERSEGUIRE LA
COESIONE. E' AUTORE DI PUBBLICAZIONI SCIENTIFICHE DERIVANTI DAL LAVORO DI TESI E
DALLA RICERCA SCIENTIFICA SVOLTA PRESSO L'UNIVERSITA' DEGLI STUDI DI TRENTO.

STEFANO DIVAN HA CONSEGUITO IL DOTTORATO DI RICERCA IN INFORMATICS AND COMMUNICATION TECHNOLOGIES NEL 2019 E PRECEDENTEMENTE, NEL 2015, LA LAUREA MAGISTRALE IN INGEGNERIA MECCATRONICA PRESSO L'UNIVERSITA' DEGLI STUDI DI TRENTO. I SUOI PRINCIPALI AMBITI DI RICERCA RIGUARDANO LA HUMAN-ROBOT INTERACTION, SISTEMI DI GUIDA PER VEICOLI AUTONOMI E SISTEMI ELETTRONICI DIGITALI APPLICATI ALLA ROBOTICA. HA CONTRIBUITO A DIVERSE PUBBLICAZIONI NELL'AMBITO DELLA ROBOTICA ASSISTENZIALE SULLA HUMAN-ROBOT INTERACTION, TEMATICA DI RICERCA DEL SUO DOTTORATO PRESSO IL DISI (UNIVERSITA' DEGLI STUDI DI TRENTO). E' STATO RESPONSABILE DELL'INTEGRAZIONE SOFTWARE NEL PROGETTO ACANTO (HTTP://WWW.ICT-ACANTO.EU/) DOVE SI E' CONCENTRATO PREVALENTEMENTE SULLA MODELLAZIONE E REALIZZAZIONE DI UN ROBOT, SIA A LIVELLO HARDWARE CHE SOFTWARE. TALE PERCORSO GLI HA PERMESSO DI AFFINARE LE COMPETENZE NELLA PROGETTAZIONE MECCANICA DI ROBOT. LE COMPETENZE INFORMATICHE SPAZIANO DALLA PROGRAMMAZIONE IN C++ PER LA GESTIONE DI ROBOT E PER L'IMPLEMENTAZIONE DI ALGORITMI PER LA RIABILITAZIONE, A LINGUAGGI E FRAMEWORK TRA CUI JAVA, JAVASCRIPT, HTML5 E QT PER LA REALIZZAZIONE DI GUI TECNICHE E MEDICHE. INOLTRE, SI E' CONCENTRATO SULLO SVILUPPO E REALIZZAZIONE DI CIRCUITI ELETTRONICI DIGITALI PER LA GESTIONE DI SENSORI E ATTUATORI TRAMITE L'USO DI MICROCONTROLLORI (MICROCHIP - STM). IN QUESTO MODO HA POTUTO AFFINARE LE SUE CONOSCENZE DEL LINGUAGGIO C IN APPLICAZIONI DI BASSO LIVELLO ED IN APPLICAZIONI EMBEDDED. SI E' INOLTRE OCCUPATO DI SVILUPPARE SOLUZIONI PER LA LOCALIZZAZIONE INDOOR DI VEICOLI TRAMITE LA FUSIONE DI DATI RACCOLTI CON DIVERSE TECNOLOGIE.

PAOLO BEVILACQUA HA CONSEGUITO IL DOTTORATO DI RICERCA IN INFORMATICS AND COMMUNICATION TECHNOLOGIES NEL 2019 E PRECEDENTEMENTE, NEL 2015, LA LAUREA MAGISTRALE IN INFORMATICA PRESSO L'UNIVERSITA' DI TRENTO. DURANTE IL DOTTORATO DI RICERCA SI E' OCCUPATO PRINCIPALMENTE DI ALGORITMI DI PIANIFICAZIONE DEL MOTO PER VEICOLI AUTONOMI, CON APPLICAZIONI PRINCIPALMENTE NELL'AMBITO DELLA ROBOTICA ASSISTENZIALE, ALL'INTERNO DEL PROGETTO EUROPEO ACANTO, MA ANCHE NELL'AMBITO AUTOMOTIVE E DELL'AUTOMAZIONE NEL CAMPO DELLA LOGISTICA (AUTONOMOUS WAREHOUSE). LA RICERCA SI E' FOCALIZZATA SULLO SVILUPPO DI SOLUZIONI EFFICIENTI PER LA GENERAZIONE DI TRAIETTORIE GLOBALI DI RIFERIMENTO DA FAR SEGUIRE AL VEICOLO AUTONOMO, E SULLA RI-PIANIFICAZIONE LOCALE IN TEMPO REALE DI TALI TRAIETTORIE, PER EVITARE COLLISIONI SIA CON OSTACOLI STATICI CHE IN MOVIMENTO, E CONSENTIRE LA NAVIGAZIONE AUTONOMA IN SPAZI CONDIVISI CON UMANI. IL SUO LAVORO COMPRENDE LO SVILUPPO DI ALGORITMI DI ARTIFICIAL INTELLIGENCE PER LA PREDIZIONE DEL COMPORTAMENTO UMANO E DI ALGORITMI CHE RENDANO SOCIALMENTE ACCETTABILI LE MANOVRE DEI VEICOLI. DURANTE IL PERCORSO DI STUDI HA MATURATO ESPERIENZA NELLA PROGETTAZIONE, IMPLEMENTAZIONE E TESTING DI ARCHITETTURE SOFTWARE, E HA SVILUPPATO UN'OTTIMA CONOSCENZA DEI LINGUAGGI DI PROGRAMMAZIONE C, C++, JAVA E PYTHON.

LUIGI PALOPOLI E' PROFESSORE ORDINARIO PRESSO L'UNIVERSITA' DEGLI STUDI DI TRENTO. HA OTTENUTO IL DOTTORATO PRESSO LA SCUOLA SUPERIORE S.ANNA DI PISA. E' AUTORE DI PUBBLICAZIONI SCIENTIFICHE IN MOLTEPLICI AMBITI CHE SPAZIANO DA SOLUZIONI PER L'ADAPTIVE REAL-TIME SCHEDULING FINO ALL'INTERAZIONE SICURA DI ROBOT CON ESSERI UMANI, DA ARCHITETTURE SOFTWARE PER SISTEMI OPERATIVI SOFT E HARD REAL-TIME E MIDDLEWARE FINO A CONTROLLI GESTITI DA SISTEMI EMBEDDED. E' COORDINATORE DEL GRUPPO DI EMBEDDED SYSTEM NEL CONTESTO DELLA DIDATTICA PER LE LAUREE IN COMPUTER SCIENCE DEL DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA E SCIENZA DELL'INFORMAZIONE. NEGLI ULTIMI ANNI HA CONCENTRATO LA SUA ATTIVITA' NELL'AREA ASSISTED LIVING E NELLA ROBOTICA ASSISTENZIALE E PARTECIPATO A DIVERSI PROGETTI COME ACUBE, FINANZIATO DALLA PROVINCIA AUTONOMA DI TRENTO ED E' STATO COORDINATORE DI DUE PROGETTI EUROPEI DALI (DEVICE FOR ASSISTED LIVING - FP7 EU-STREP) E ACANTO (A CYBERPHYSICAL SOCIAL NETWORK - H2020).

DANIELE FONTANELLI HA OTTENUTO LA LAUREA SPECIALISTICA IN INGEGNERIA INFORMATICA NEL 2001 ED IL DOTTORATO IN AUTOMAZIONE, ROBOTICA E BIOINGEGNERIA NEL 2006, ENTRAMBI PRESSO L'UNIVERSITA' DI PISA. HA RICOPERTO IL RUOLO DI VISITING SCIENTIST PRESSO IL VISION LAB DELL'UNIVERSITY OF CALIFORNIA A LOS ANGELES, USA, DAL 2006 AL 2007. DAL 2007 AL 2008 HA RICOPERTO IL RUOLO DI RICERCATORE ASSOCIATO PRESSO IL CENTRO DI RICERCA INTERDIPARTIMENTALE E.PIAGGIO DELL'UNIVERSITA' DI PISA. DAL 2008 AL 2013 HA RICOPERTO IL RUOLO DI RICERCATORE ASSOCIATO PRESSO IL DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA E SCIENZA DELL'INFORMAZIONE E DAL 2014 PRESSO IL DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA INDUSTRIALE, ENTRAMBI DELL'UNIVERSITA' DEGLI STUDI DI TRENTO, DOVE ORA E' PROFESSORE ASSOCIATO. E' AUTORE E CO-AUTORE DI OLTRE 100 PUBBLICAZIONI SCIENTIFICHE NELLE PIU' QUOTATE RIVISTE SCIENTIFICHE E CONFERENZE INTERNAZIONALI. E' ATTUALMENTE EDITORE ASSOCIATO PER LA IEEE

start-up relazioni professionali con incubatori, investitori, universita' ricerca

TRANSACTIONS ON INSTRUMENTATION AND MEASUREMENT E PER L'IET SCIENCE, MEASUREMENT & TECHNOLOGY JOURNAL. DAL 2018 RICOPRE IL RUOLO DI ASSOCIATE TECHNICAL PROGRAM COMMITTEE MEMBER PER L'IEEE/RSJ INTERNATIONAL CONFERENCE ON INTELLIGENT ROBOTS AND SYSTEMS. I SUOI CONTRIBUTI A LIVELLO DI RICERCA INCLUDONO HUMAN LOCALISATION ALGORITHMS, SYNCHROPHASOR ESTIMATION, CLOCK SYNCHRONISATION ALGORITHMS, REAL-TIME ESTIMATION AND CONTROL, RESOURCE AWARE CONTROL, WHEELED MOBILE ROBOTS CONTROL E SERVICE ROBOTICS.

NESSUNA

start-up elenco diritti privativa su proprieta' industriale, intellettuale

NESSUNO

start-up autocertificazione elenco soci (con fiduciarie, holding)

IL LEGALE RAPPRESENTANTE DELLA SOCIETA', SOTTOSCRITTORE DELL'ADEMPIMENTO, AI SENSI DEGLI ARTICOLI 46, 47 E 76 DEL D.P.R. 445 / 2000 DICHIARA LA VERIDICITA' DELL'ELENCO SOCI PRESENTE NEL MODULO ALLEGATO ALLA PRATICA E LA SUA TRASPARENZA RISPETTO A FIDUCIARIE E HOLDING

start-up deposito dichiarazione possesso requisiti (dl 179/12 art. 25 c.3-9-15)

DICHIARAZIONE POSSESSO REQUISITI PRODOTTA IN DATA 08.02.2019
CONFERMA IN DATA 15/06/2020 DEL POSSESSO DEI REQUISITI DI STARTUP INNOVATIVA

CONFERMA IN DATA 17/06/2021 DEL POSSESSO DEI REQUISITI DI STARTUP INNOVATIVA

CONFERMA IN DATA 27/06/2022 DEL POSSESSO DEI REQUISITI DI STARTUP INNOVATIVA

start-up dichiarazione aggiornamento informazioni (dl 179/12 art.25 c.17-bis)

AGGIORNAMENTO INFORMAZIONI (DL 179/12 ART.25 C.17-BIS) IN DATA 15/06/2020

AGGIORNAMENTO INFORMAZIONI (DL 179/12 ART.25 C.17-BIS) IN DATA 17/06/2021

AGGIORNAMENTO INFORMAZIONI (DL 179/12 ART.25 C.17-BIS) IN DATA 27/06/2022

start-up: dichiarazione possesso requisito art. 25 c. 2 lettera g) n.1

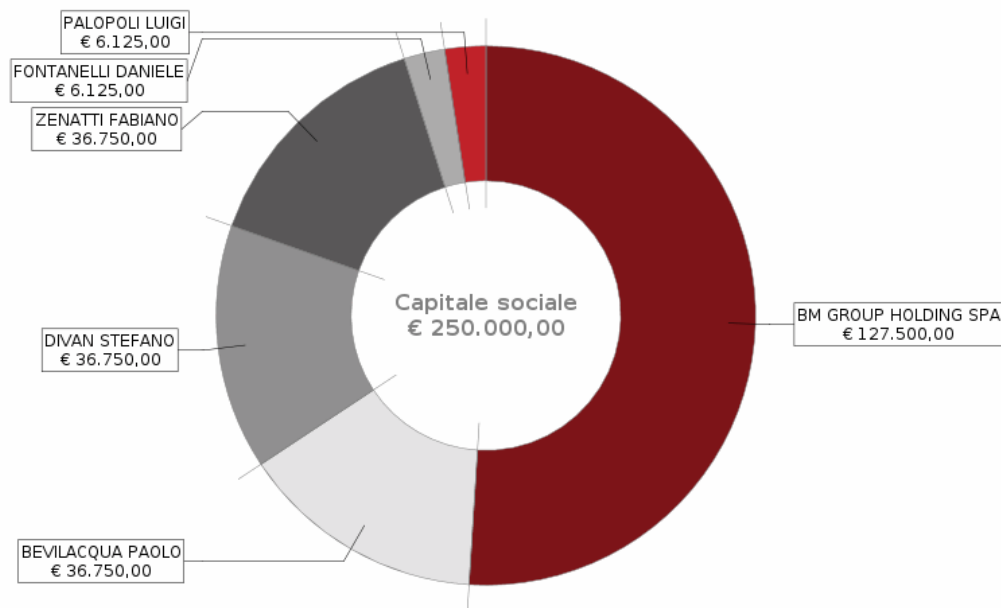
IL LEGALE RAPPRESENTANTE DICHIARA IL POSSESSO DEL REQUISITO RELATIVO ALLE SPESE IN RICERCA E SVILUPPO

3 Capitale e strumenti finanziari

Capitale sociale in Euro	Deliberato:	250.000,00
	Sottoscritto:	250.000,00
	Versato:	250.000,00
	Conferimenti in denaro	

4 Soci e titolari di diritti su azioni e quote

Sintesi della composizione societaria e degli altri titolari di diritti su azioni o quote sociali al 14/02/2022



Il grafico e la sottostante tabella sono una sintesi degli assetti proprietari dell'impresa relativa ai soli diritti di proprietà, che non sostituisce l'effettiva pubblicità legale fornita dall'elenco soci a seguire, dove sono riportati anche eventuali vincoli sulle quote.

Socio	Valore	%	Tipo diritto
BM GROUP HOLDING SPA 01773740228	127.500,00	51 %	proprietà'
BEVILACQUA PAOLO BVLPLA91T19L378Q	36.750,00	14,7 %	proprietà'
DIVAN STEFANO DVNSFN91R19L378G	36.750,00	14,7 %	proprietà'
ZENATTI FABIANO ZNTFBN87S27H612X	36.750,00	14,7 %	proprietà'
FONTANELLI DANIELE FNTDNL74R27E625A	6.125,00	2,45 %	proprietà'
PALOPOLI LUIGI PLPLGU69S02D086B	6.125,00	2,45 %	proprietà'

Elenco dei soci e degli altri titolari di diritti su azioni o quote sociali al 14/02/2022

capitale sociale

Capitale sociale dichiarato sul modello con cui è stato depositato l'elenco dei soci: 250.000,00 Euro

Proprietà'

BEVILACQUA PAOLO

Quota di nominali: 36.750,00 Euro
 Di cui versati: 36.750,00
 Codice fiscale: BVLPLA91T19L378Q
 Tipo di diritto: proprietà'
Domicilio del titolare o rappresentante comune
 TRENTO (TN) VIA DELLA PREPOSITURA 48 CAP 38122

Proprietà'

DIVAN STEFANO

Quota di nominali: 36.750,00 Euro
 Di cui versati: 36.750,00
 Codice fiscale: DVNSFN91R19L378G
 Tipo di diritto: proprietà'
Domicilio del titolare o rappresentante comune
 PERGINE VALSUGANA (TN) VIA MARCONI 79 CAP 38057

Proprieta'

ZENATTI FABIANO

Quota di nominali: 36.750,00 Euro
Di cui versati: 36.750,00
Codice fiscale: ZNTFBN87S27H612X
Tipo di diritto: proprieta'
Domicilio del titolare o rappresentante comune
ROVERETO (TN) VIA BRIONE 51 CAP 38068

Proprieta'

FONTANELLI DANIELE

Quota di nominali: 6.125,00 Euro
Di cui versati: 6.125,00
Codice fiscale: FNTDNL74R27E625A
Tipo di diritto: proprieta'
Domicilio del titolare o rappresentante comune
TRENTO (TN) VIA BOLOGNINI 8 CAP 38122

Proprieta'

PALOPOLI LUIGI

Quota di nominali: 6.125,00 Euro
Di cui versati: 6.125,00
Codice fiscale: PLPLGU69S02D086B
Tipo di diritto: proprieta'
Domicilio del titolare o rappresentante comune
TRENTO (TN) VIA VITTORIO VENETO 66 CAP 38122

Proprieta'

BM GROUP HOLDING SPA

Quota di nominali: 127.500,00 Euro
Di cui versati: 127.500,00
Codice fiscale: 01773740228
Tipo di diritto: proprieta'
Domicilio del titolare o rappresentante comune
BORGHI CHIESE (TN) LOCALITA' AL PONTE S.N.C. CAP 38083
frazione CIMEGO

**Variazioni sulle quote sociali
che hanno prodotto l'elenco
sopra riportato
pratica**

Data deposito: 14/02/2022
Data protocollo: 14/02/2022
Numero protocollo: TN -2022-7938

5 Amministratori

Amministratore

FESTI LUCA

Rappresentante dell'impresa

Amministratore

ZENATTI FABIANO

Rappresentante dell'impresa

Amministratore

BEVILACQUA PAOLO

Rappresentante dell'impresa

Amministratore

DIVAN STEFANO

Rappresentante dell'impresa

**Organi amministrativi in carica
piu' amministratori**

Numero componenti: 4

Elenco amministratori

Amministratore

FESTI LUCA

domicilio

Rappresentante dell'impresa
Nato a TIONE DI TRENTO (TN) il 07/03/1988
Codice fiscale: FSTLCU88C07L174B
BORGIO CHIESE (TN)
VIA DAMIANO CHIESA 2 CAP 38083

carica

amministratore
Data atto di nomina 18/06/2021
Data iscrizione: 07/07/2021
Durata in carica: fino alla revoca
Data presentazione carica: 24/06/2021

poteri

CON TUTTI I POTERI DI ORDINARIA E STRAORDINARIA AMMINISTRAZIONE E LA RAPPRESENTANZA GENERALE DELLA SOCIETA'.

Amministratore

ZENATTI FABIANO

domicilio

Rappresentante dell'impresa
Nato a ROVERETO (TN) il 27/11/1987
Codice fiscale: ZNTFBN87S27H612X
ROVERETO (TN)
VIA BRIONE 51 CAP 38068

carica

amministratore
Data atto di nomina 18/06/2021
Data iscrizione: 07/07/2021
Durata in carica: fino alla revoca
Data presentazione carica: 24/06/2021

poteri

DAL 18.01.2023 ALL'AMMINISTRATORE VENGONO ATTRIBUITI TUTTI I POTERI DI ORDINARIA E STRAORDINARIA AMMINISTRAZIONE AD ECCEZIONE DELLE SEGUENTI OPERAZIONI CHE DEVONO ESSERE ESEGUITE CON FIRMA CONGIUNTA CON IL DOTT. LUCA FESTI:
A) OGNI ATTO AVENTE AD OGGETTO DIRITTI DI PROPRIETA' O DIRITTI REALI SU BENI IMMOBILI;
B) OGNI ATTO AVENTE AD OGGETTO OPERAZIONI SU PARTECIPAZIONI SOCIETARIE, AZIENDE O RAMI DI AZIENDA;
C) OGNI ATTO RIGUARDANTE LA PRESTAZIONE O L'ASSUNZIONE DI GARANZIE DA PARTE DELLA SOCIETA'.

Amministratore

BEVILACQUA PAOLO

domicilio

Rappresentante dell'impresa
Nato a TRENTO (TN) il 19/12/1991
Codice fiscale: BVLPLA91T19L378Q
TRENTO (TN)
VIA DELLA PREPOSITURA 48 CAP 38122

carica

amministratore
Data atto di nomina 18/06/2021
Data iscrizione: 07/07/2021
Durata in carica: fino alla revoca
Data presentazione carica: 24/06/2021

poteri

CON TUTTI I POTERI DI ORDINARIA E STRAORDINARIA AMMINISTRAZIONE, CHE POTRA' COMPIERE CON FIRMA CONGIUNTA, UNITAMENTE AL SIGNOR FESTI LUCA.

Amministratore

DIVAN STEFANO

domicilio

Rappresentante dell'impresa
Nato a TRENTO (TN) il 19/10/1991
Codice fiscale: DVNSFN91R19L378G
PERGINE VALSUGANA (TN)
VIA MARCONI 79 CAP 38057

carica

amministratore
Data atto di nomina 18/06/2021
Data iscrizione: 07/07/2021
Durata in carica: fino alla revoca
Data presentazione carica: 24/06/2021

poteri

DAL 18.01.2023 ALL'AMMINISTRATORE VENGONO ATTRIBUITI TUTTI I POTERI DI EFFETTUARE CON FIRMA DISGIUNTA LE SEGUENTI OPERAZIONI:
A) NEGOZIARE E STIPULARE CONTRATTI IN NOME E PER CONTO DELLA SOCIETA' FINO A UN MASSIMO DI E. 100.000,00 (EURO CENTOMILA), QUALI - A TITOLO ESEMPLIFICATIVO E NON LIMITATIVO - QUELLI RELATIVI AD OPERAZIONI DI VENDITA DEI PRODOTTI E DEGLI ALTRI ARTICOLI CONNESSI ALL'ATTIVITA' TIPICA DELLA SOCIETA', INCLUSI CONTRATTI CON AMMINISTRAZIONI ED ENTI PUBBLICI;
B) APRIRE CONTI CORRENTI BANCARI E/O POSTALI, DISPORRE I PAGAMENTI, SIA A MEZZO BONIFICI BANCARI SIA A MEZZO ASSEGNI, EFFETTUARE OPERAZIONI A DEBITO E A CREDITO SUI CONTI CORRENTI DELLA SOCIETA' PRESSO ISTITUTI DI CREDITO ED UFFICI POSTALI, SEMPRE NELL'INTERESSE DELLA SOCIETA', NONCHE' EMETTERE E RICHIEDERE L'EMISSIONE DI ASSEGNI BANCARIO CIRCOLARI SEMPRE ENTRO IL LIMITE MASSIMO DI E. 30.000,00 (EURO TRENTAMILA).
PER TUTTI GLI ATTI ECEDENTI LA PREDETTA AUTONOMIA OCCORRERA' LA FIRMA CONGIUNTA CON L'AMMINISTRATORE LUCA FESTI.

6 Attività, albi ruoli e licenze

Addetti

4

Data d'inizio dell'attività dell'impresa 12/03/2019

Attività prevalente

LO SVILUPPO E LA PRODUZIONE DI PRODOTTI E SERVIZI INNOVATIVI AD ALTO VALORE TECNOLOGICO, ED IN PARTICOLARE L'ATTIVITA' DI SVILUPPO E COMMERCIALIZZAZIONE DI ROBOT DOTATI DI TECNICHE DI PERCEZIONE DELL'AMBIENTE E ALGORITMI DI ...

Attività

inizio attività

(informazione storica)

Data inizio dell'attività dell'impresa: 12/03/2019

attività prevalente esercitata dall'impresa

LO SVILUPPO E LA PRODUZIONE DI PRODOTTI E SERVIZI INNOVATIVI AD ALTO VALORE TECNOLOGICO, ED IN PARTICOLARE L'ATTIVITA' DI SVILUPPO E COMMERCIALIZZAZIONE DI ROBOT DOTATI DI TECNICHE DI PERCEZIONE DELL'AMBIENTE E ALGORITMI DI INTELLIGENZA ARTIFICIALE PER LA PIANIFICAZIONE E LA GUIDA AUTONOMA.

Classificazione ATECORI 2007-2022 dell'attività prevalente

Codice: 28.99.2 - fabbricazione di robot industriali per usi molteplici (incluse parti e accessori)

Importanza: prevalente svolta dall'impresa
(codice di fonte Agenzia delle Entrate)

attività esercitata nella sede legale

LO SVILUPPO E LA PRODUZIONE DI PRODOTTI E SERVIZI INNOVATIVI AD ALTO VALORE TECNOLOGICO, ED IN PARTICOLARE L'ATTIVITA' DI SVILUPPO E COMMERCIALIZZAZIONE DI ROBOT DOTATI DI TECNICHE DI PERCEZIONE DELL'AMBIENTE E ALGORITMI DI INTELLIGENZA ARTIFICIALE PER LA PIANIFICAZIONE E LA GUIDA AUTONOMA.

attività' secondaria esercitata nella sede legale

Classificazione ATECORI 2007-2022 dell'attività
(codici di fonte Agenzia delle Entrate)

Addetti
(elaborazione da fonte INPS)

Addetti nel comune di VILLA LAGARINA (TN)
Unità locali: 1

Addetti nel comune di ROVERETO (TN)
Sede e Unità locali: 2

CONSULENZA SOFTWARE E CONSULENZA NELLA PROGETTAZIONE DI COMPONENTI MECCATRONICHE

Codice: 28.99.2 - fabbricazione di robot industriali per usi molteplici (incluse parti e accessori)

Importanza: primaria Registro Imprese

Codice: 62.02 - consulenza nel settore delle tecnologie dell'informatica

Importanza: secondaria Registro Imprese

Numero addetti dell'impresa rilevati nell'anno 2022
(Dati rilevati al 31/12/2022)

	I trimestre	II trimestre	III trimestre	IV trimestre	Valore medio
Dipendenti	4	4	4	5	4
Indipendenti	0	0	0	0	0
Totale	4	4	4	5	4

	I trimestre	II trimestre	III trimestre	IV trimestre	Valore medio
Collaboratori	4	4	4	4	4

	I trimestre	II trimestre	III trimestre	IV trimestre	Valore medio
Dipendenti	4	4	4	3	4
Indipendenti	0	0	0	0	0
Totale	4	4	4	3	4

	IV trimestre
Dipendenti	2
Indipendenti	0
Totale	2

7 Aggiornamento impresa

Data ultimo protocollo 15/03/2023